

$$A \in \mathbb{R}^{m \times m}, C \in \mathbb{R}^{n \times n}, B \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

$$\begin{bmatrix} A & B \\ 0 & C \end{bmatrix}_{m+n}$$

$$\frac{26}{27}$$

a) $Av = \lambda v \quad (v \in \mathbb{R}^m).$

$\Leftrightarrow \exists w \in \mathbb{R}^n / M \cdot \begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix}$

$$M \cdot \begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A & B \\ 0 & C \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Av + Bw \\ Cw \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda v + Bw \\ Cw \end{bmatrix} \stackrel{\text{linea}}{=} \begin{bmatrix} \lambda v \\ \lambda w \end{bmatrix}$$

Necesito que $Bw = 0$ y que $Cw = \lambda w$

Si tiene $w = 0$ no cumple las condiciones. $\begin{bmatrix} v \\ 0 \end{bmatrix}$ no es nulo, pues v autovector. $\begin{bmatrix} v \\ 0 \end{bmatrix}$ es autovector de M \Rightarrow $\begin{bmatrix} v \\ 0 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} v \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} \lambda v \\ 0 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} v \\ 0 \end{bmatrix}$ \checkmark

Nótese: Con las divisiones propuestas todos los multiplicandos son posibles.

b) En este caso tenemos que

$$\begin{bmatrix} A & B \\ 0 & C \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Av + Bw \\ \lambda w \end{bmatrix} \stackrel{\text{linea}}{=} \begin{bmatrix} \lambda v \\ \lambda w \end{bmatrix}$$

Necesito que $Av + Bw = \lambda v$

$$\Leftrightarrow (A - \lambda I) v = -Bw$$

Por ende sabemos que λ no es autovector de A , por lo que $\det(A - \lambda I) \neq 0$ (recordemos que A es cuadrada).

Entonces, $A - \lambda I$ es invertible.

$$\text{Luego } Av + Bw = \lambda v \Leftrightarrow -(A - \lambda I)^{-1} Bw = v$$

llamando $y = -Bw$, existe un único v tal que $(A - \lambda I)^{-1} y = v$ porque $(A - \lambda I)$ es invertible. \checkmark

Con el mismo razonamiento que antes, $\begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix}$ no es nulo sin importar w porque w autovector.

* El argumento de invertibilidad de $(A - \lambda I)$ sirve para escribir a v como $v = Gw$, con G una matriz. Ahora, si G es invertible o no, no importa.

Dado el w fijo, el v será único.

c) Sabes que

$$\begin{bmatrix} A & B \\ 0 & C \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Av + Bw \\ Cw \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix} \text{ con } \begin{bmatrix} v \\ w \end{bmatrix} \neq 0$$

Es decir, o bien v autovector de A o bien w autovector de C (el que sea, con autovector λ).

Siguete la sugerencia: Si $w=0$ sabes que $v \neq 0$ por autovector. Y es dicho como $\begin{bmatrix} A & B \\ 0 & C \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Av \\ 0 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} v \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda v \\ 0 \end{bmatrix}$

Entonces, como $v \neq 0$ y $Av = \lambda v \Rightarrow v$ autovector de A con autovector λ ✓

Ahora, si $w \neq 0$

$$\begin{cases} Av + Bw = \lambda v \\ Cw = \lambda w \end{cases} \Rightarrow \text{Como } w \neq 0, w \text{ autovector de } C \text{ con autovector } \lambda \quad \checkmark$$

Entonces, si $w=0 \Rightarrow v$ autovector de A con autovector λ
Si no, $\Rightarrow w$ autovector de C con autovector λ

No sabes que para con A es el resultado como pero no nos importa, porque sabemos que ocurre en C o en A (al menos). ✓

Falta justificar la conclusión al final del ejercicio

Se utiliza la factorización SVD de A , que viene dada.
 Los u_1, \dots, u_m son los col de U y los v_1, \dots, v_n los col de V .

Así como sabemos que como los col de U y V son ortonormales
 entonces $V^t (v_1 + \dots + v_n) = e_1 + \dots + e_n$.

En Σ tenemos los VS de A en orden decreciente.

$$a) \quad QPQ^t \|A\|_2 = \sigma_1$$

$$\|A\|_2 = \|U \Sigma V^t\|_2 = \|\Sigma V^t\|_2 = \max_{x/\|x\|_2=1} \|\Sigma V^t x\|_2$$

↓
 como U es ortonormal,
 no modifica la norma

Como los col de V forman una base, puede escribirse a x como
 $x = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$

Ahora notamos que si $\|x\|_2 = 1 \Leftrightarrow \|V^t x\|_2 = 1$

↓
 como V^t es ortonormal,
 no modifica la norma

$$\Leftrightarrow \|V^t (\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n)\|_2 = 1 = \|\alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n \alpha_i^2} = 1$$

↓ Si $\|x\|_2 = 1$
 podemos afirmar esto.

Volviendo ahora entonces a $\|A\|_2$ y recordando que para x con $\|x\|_2 = 1$

$$\|\Sigma V^t x\|_2 = \|\Sigma V^t (\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n)\|_2 = \|\sum \alpha_i e_i + \dots + \sum \alpha_n e_n\|_2 =$$

$$= \|\sigma_1 \alpha_1 e_1 + \dots + \sigma_n \alpha_n e_n\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sigma_i^2 \alpha_i^2}$$

↗ Esto es para el rango

Ahora, como los col de V están ordenados y $\sigma_i^2 \geq 0$ y $\alpha_i^2 \geq 0$

Podemos decir que $\sum_{i=1}^n \sigma_i^2 \alpha_i^2 \leq \sigma_1^2 \sum_{i=1}^n \alpha_i^2$

Después con la raíz cuadrada \Rightarrow estructura creciente en todos
rango, entonces $\sqrt{\sum_{i=1}^n \sigma_i^2 x_i^2} \leq \sqrt{\sigma_1^2} \cdot \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$

Como para la $\|A\|_2$ buscamos el x con $\|x\|_2 = 1$ que
maximiza $\|\Sigma V^T x\|_2$, y esto hace que $\sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2} = 1$
podemos decir que $\|A\|_2 = \|\Sigma V^T\|_2 = \max_{x/\|x\|_2=1} \|\Sigma V^T x\|_2 \leq \sigma_1$

Es decir que, en el mejor de los casos, se maximiza a σ_1 .

Pero si $x = v_1$, entonces $\|x\|_2 = \|v_1\|_2 = 1$ por ser base ortonormal

$$\cancel{\|Vx\|_2 = \|\Sigma V^T x\|_2}$$

$$\| \Sigma V^T v_1 \|_2 = \| \Sigma e_1 \|_2 = \| \sigma_1 e_1 \|_2 = \sigma_1$$

Entonces $\|A\|_2 = \|\Sigma V^T v_1\|_2 = \sigma_1$ como queríamos probar.

b) Sabemos que $A^T A = V \Sigma^T \Sigma V^T$ ($\Sigma^T \Sigma \in \mathbb{R}^{n \times n}$)

$\Sigma^T \Sigma$ tiene la pinta $\begin{bmatrix} \sigma_1^2 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \sigma_{\min(m,n)}^2 & \\ & & & 0 \end{bmatrix}$ \Rightarrow Si $m \geq n$ no habrá
ceros, pero (sólo allí de la
propiedad de los valores
eigenvalores), y si $m < n$
aparecen estos 0 en el
centro.

Después $\Sigma^T \Sigma V^T = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 v_1 & \dots \\ \vdots & \\ \sigma_n^2 v_n & \dots \end{bmatrix}$ \Rightarrow Aunque $m \geq n$, sí no, los
últimos fillos son 0.

Como $\|A\|_F = \sqrt{\text{tr}(A^T A)} = \sqrt{\text{tr}(V \Sigma^T \Sigma V^T)}$, sabemos por
propiedad que $\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA)$ entonces

$$\|A\|_F = \sqrt{\text{tr}(\Sigma^T \Sigma V^T \cdot V)}$$

b) Continúa

Entonces como se ve

$$\Sigma^t \Sigma V^t \cdot V = \begin{bmatrix} \dots & \sigma_1^2 v_1^t & \dots \\ & \vdots & \\ \dots & \sigma_n^2 v_n^t & \dots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \vdots \\ v_1 & \dots & v_n \\ \vdots \end{bmatrix}$$

Recuerda que si $m < n$ entonces tiene estos 0 abrigos pero no nos afectan derivando al razonamiento.

Como $\{v_1, \dots, v_n\}$ ortogonales, solo sobreviven los diagonales

Entonces $\Sigma^t \Sigma V^t \cdot V = \begin{bmatrix} \sigma_1^2 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sigma_n^2 \\ & & 0 & \ddots & 0 \end{bmatrix}$

$= I$
los otros 0

→ En los 0 que aparecen si $m < n$, también existen por los σ_i que son 0 de cualquier forma.

Entonces, sabes que la traza de $A^t A = \sum_{i=1}^{\min(m,n)} \sigma_i^2 \rightarrow$ Los demás son 0

Y luego $\|A\|_F = \sqrt{\text{tr}(A^t A)} = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sigma_i^2}$ Como querían probar.

c) Sabes por la P2 que $\|y\|_\infty \leq \|y\|_2$

Y sabes que

$$\|A\|_\infty = \max_{x/\|x\|_2=1}$$

$$\|Ax\|_\infty \leq \max_{x/\|x\|_2=1}$$

$$\|Ax\|_2 = \sigma_1 \quad (\text{ej a})$$

Entonces sabes que $\|A\|_\infty \leq \sigma_1$

Pero $\|A\|_\infty = \max_{x/\|x\|_2=1}$

Y no se

$$\mu_i |a_{ii}| = \mu_i |e_i^t A e_i| = \mu_i |e_i^t U \Sigma V^t e_i| = \mu_i | \mu_i |$$

→ Como μ_i y $v_{ii} \leq 1$ porque $\|v_i\|_2 = 1$ y $\|u_i\|_2 = 1 \forall i$
entonces $\mu_i |a_{ii}| \leq \mu_i |\sigma_i| = \sigma_i$ X No es.

Luego $\mu_i |a_{ii}| \leq \sigma_i$ como querían probar

$$* [0 \dots 0 \ 1 \ 0 \dots 0] \begin{bmatrix} \vdots \\ u_1 \dots u_m \\ \vdots \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sigma_1 \\ \vdots \\ \sigma_{\min(n,m)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \underbrace{e_i^t U}_{\substack{= u_i^t \\ = \text{col}_i(U)}} \underbrace{\Sigma V^t e_i}_{\substack{= \text{col}_i(V^t) \\ = \text{row}_i(V)}} &= \underbrace{\mu_i^t}_{\substack{\text{row}_i(V)}} \Sigma \begin{bmatrix} v_{1i} \\ \vdots \\ v_{ni} \end{bmatrix} = \mu_i^t \begin{bmatrix} \sigma_1 v_{1i} \\ \vdots \\ \sigma_n v_{ni} \end{bmatrix} = \sum_{j=1}^n \mu_{ij} \sigma_j v_{ji} \end{aligned}$$

Si tiene el σ_j luego que es σ_1 no queda

No me salió y ya no tengo tiempo, pero la intención estuvo...

$$\begin{bmatrix} x_1^{(k+1)} \\ x_2^{(k+1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & A^{-1}B \\ D^{-1}C & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1^{(k)} \\ x_2^{(k)} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} A^{-1}b_1 \\ D^{-1}b_2 \end{bmatrix}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_B \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{x^{(k)}} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_C$

Entonces si lo calculamos, efectivamente nos queda el sistema

$$\begin{cases} x_1^{(k+1)} = A^{-1}B x_2^{(k)} + A^{-1}b_1 \\ x_2^{(k+1)} = D^{-1}C x_1^{(k)} + D^{-1}b_2 \end{cases} \quad \textcircled{B}$$

b) Evaluamos el límite, en $x_1^{(k)} \rightarrow x_1$ y $x_2^{(k)} \rightarrow x_2$

Tenemos que $\begin{cases} x_1 = A^{-1}B x_2 + A^{-1}b_1 \\ x_2 = D^{-1}C x_1 + D^{-1}b_2 \end{cases} \rightarrow$ Es decir, si el sistema converge, lo hace a estos valores.

¿por qué?

¿JUSTIFICACIÓN?

$$f(x) = \begin{cases} x^2 & \text{si } x \neq 1 \\ 2 & \text{si } x = 1 \end{cases} \Rightarrow \lim_{x \rightarrow 1} f(x) \neq f(1)$$

El sistema que queremos resolver originalmente era

$$\begin{bmatrix} A & -B \\ -C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix} \rightarrow \text{Del cual extraemos las siguientes ecuaciones}$$

$$\begin{cases} Ax_1 - Bx_2 = b_1 \\ -Cx_1 + Dx_2 = b_2 \end{cases}$$

Por ende, A y D son invertibles, entonces podemos despejar:

$$Ax_1 - Bx_2 = b_1 \Leftrightarrow x_1 = A^{-1}b_1 + A^{-1}Bx_2$$

$$-Cx_1 + Dx_2 = b_2 \Leftrightarrow x_2 = D^{-1}b_2 + D^{-1}Cx_1$$

Entonces tenemos el sistema equivalente $\begin{cases} x_1 = A^{-1}B x_2 + A^{-1}b_1 \\ x_2 = D^{-1}C x_1 + D^{-1}b_2 \end{cases}$

Que es justamente a lo que llegamos evaluando límite del método iterativo

Por lo tanto, si el método iterativo propuesto converge, lo hace a la solución del sistema \textcircled{B}

3) Voy a tratar de calcular los autovalores de B . Sabes por la teoría que como el método iterativo es del estilo de $x^{(k+1)} = R x^{(k)} + c$, entonces converge a $x^{(0)}$ inicial si $\rho(R) < 1$. ✓

Calculamos A^{-1} :

$$A A^{-1} = I \rightarrow \begin{bmatrix} 3/5 & -4/5 \\ 4/5 & 3/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} \frac{3a}{5} - \frac{4c}{5} = 1 \Leftrightarrow a = (5 + 4c)/3 \Leftrightarrow \frac{5 - 16/5}{3} = \boxed{a = 3/5} \\ \frac{3b}{5} - \frac{4d}{5} = 0 \Leftrightarrow b = 4d/3 \Leftrightarrow \boxed{b = 4/5} \\ \frac{4a}{5} + \frac{3c}{5} = 0 \Leftrightarrow (20 + 16c)/3 = -3c \Leftrightarrow \boxed{c = -4/5} \\ \frac{4b}{5} + \frac{3d}{5} = 1 \Leftrightarrow \frac{16d}{5} + \frac{3d}{5} = 1 \Leftrightarrow \boxed{d = 3/5} \end{cases}$$

Verificamos

$$A A^{-1} = \begin{bmatrix} 3/5 & -4/5 \\ 4/5 & 3/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3/5 & 4/5 \\ -4/5 & 3/5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \checkmark \checkmark$$

$$D D^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \checkmark \checkmark$$

Luego

$$A^{-1} \cdot B = \begin{bmatrix} 3/5 & 4/5 \\ -4/5 & 3/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 18/5 \\ 0 & 1/5 \end{bmatrix} \checkmark$$

$$D^{-1} C = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \checkmark$$

Entonces $B = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 5 & 18/5 \\ 0 & 0 & 0 & 1/5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \checkmark$

autobloque

autobloque

Continuación

Vamos ahora a encontrar los λ tales que

$$\det(B - \lambda I) = 0$$

$$\det \begin{pmatrix} -\lambda & 0 & 5 & 18/5 \\ 0 & -\lambda & 0 & 1/5 \\ 0 & 0 & -\lambda & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -\lambda \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow -\lambda \cdot \det \begin{pmatrix} -\lambda & 0 & 18/5 \\ 0 & -\lambda & 1/5 \\ 0 & 1 & -\lambda \end{pmatrix} = 0$$

$$\Leftrightarrow -\lambda \left((-\lambda)^3 + \lambda/5 \right) = 0 \quad \cancel{\lambda \neq 0} \quad \boxed{\lambda_1 = 0}$$

$$(-\lambda)^3 = -\frac{1}{5} \quad \Leftrightarrow \lambda = \sqrt[3]{\frac{1}{5}} = \frac{1}{\sqrt[3]{5}} = \lambda_2 = \lambda_3 = \lambda_4$$

Después de esto, el radio espectral de B es: $\rho(B) = |1/\sqrt[3]{5}| \approx 0,5848 < 1$
Entonces, el esquema iterativo converge $\forall x^{(0)}$ inicial. B

c) Vamos a ver qué pasa con M :

$$M = \begin{bmatrix} 3/5 & -4/5 & -3 & -2 \\ 4/5 & 3/5 & -4 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

→ Vamos que M tiene 0's en la diagonal,
por lo que no es posible plantear
Jacobi ni Gauss-Seidel porque
ni la diagonal ni la diagonal - L
son invertibles.

B

en

Entonces buscamos las soluciones del estilo

$$f(x_i, y_i) = \alpha(x_i^2 + y_i^2) + \beta \quad \text{para los 5 mediciones}$$

Se puede expresar de forma matricial como

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 4 & 1 \\ 4 & 1 \\ 3,7 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,76 \\ 0 \\ 0 \\ 0,1 \\ 0,6 \end{bmatrix}$$

$A \quad x \quad b$

Es decir, $A = \begin{bmatrix} x_1^2 + y_1^2 & 1 \\ \vdots & \vdots \\ x_n^2 + y_n^2 & 1 \end{bmatrix}$ ✓

Entonces, lo que buscamos resolver es $Ax = b$

Los enunciados nos indican que la solución de CM del problema cumple que

$$A^t A x = A^t b$$

$$A^t A = \begin{bmatrix} 0 & 4 & 4 & 3,7 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 4 & 1 \\ 4 & 1 \\ 3,7 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 49,69 & 13,7 \\ 13,7 & 5 \end{bmatrix}$$

$$A^t b = \begin{bmatrix} 0 & 4 & 4 & 3,7 & 2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0,76 \\ 0 \\ 0 \\ 0,1 \\ 0,6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1,57 \\ 1,46 \end{bmatrix}$$

Sabemos que CM siempre tiene solución, y como en este caso el rango de $A^t A$ es máximo (los cols son li, pero no son múltiplos), entonces la solución es única.

b) Como ya dijimos, el x que cumple esas condiciones es la sol de CM del sistema, por ende, resolvamos con lo que ya calculamos

Buscamos $A^T A x = A^T b$

$$\begin{bmatrix} 49,69 & 13,7 \\ 13,7 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1,57 \\ 1,46 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} 49,69 \alpha + 13,7 \beta = 1,57 \\ 13,7 \alpha + 5 \beta = 1,46 \end{cases} \rightarrow \alpha = \frac{1,57 - 13,7 \beta}{49,69}$$

$$\rightarrow \alpha = \frac{1,46 - 5 \beta}{13,7}$$

$$\Rightarrow (1,57 - 13,7 \beta) \beta = (1,46 - 5 \beta) 49,69 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow 21,509 - 187,69 \beta = 72,5474 - 248,45 \beta$$

$$\Leftrightarrow 69,76 \beta = 51,0384$$

$$\Leftrightarrow \boxed{\beta = 0,84} \quad \checkmark$$

$$\Rightarrow \alpha = \frac{1,46 - 5 \cdot (0,84)}{13,7} \Leftrightarrow \boxed{\alpha = -0,2} \quad \checkmark$$

\Rightarrow La solución al problema en el retículo de CM es la propuesta.

Es decir que $f(x, y) = -0,2(x^2 + y^2) + 0,84$ (Para CM)

c) Consideramos $E = \|Ax - b\|_2$

Entonces: $Ax - b = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 4 & 1 \\ 4 & 1 \\ 3,7 & 1 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -0,2 \\ 0,84 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0,76 \\ 0 \\ 0 \\ 0,1 \\ 0,6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,84 - 0,76 \\ -0,8 + 0,84 \\ -0,8 + 0,84 \\ -0,74 + 0,84 - 0,1 \\ -0,4 + 0,84 - 0,6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,08 \\ 0,04 \\ 0,04 \\ 0 \\ -0,16 \end{bmatrix}$

Luego $E = \sqrt{0,08^2 + 0,04^2 + 0,04^2 + 0,16^2} = \sqrt{0,0352} \approx 0,187617 \quad \checkmark$

d) e) Si evaluamos los puntos con los valores de α y β que conseguimos

es decir con nuestros puntos tenemos que

x	0	2	0	1,7	1
y	0	0	2	0,9	1
$f(x, y)$	0,84	0,04	0,04	0,1	0,44

b) y c) Continuación

que para los puntos 2, 3 y 4, el resultado da muy cercano
pero para los puntos 1 y 5 da más lejos (0,76 vs 0,84 y 0,6 vs 0,44)

Si tomamos los datos 1, 2 y 3 como correctos, es preocupante que
para el dato 1 de tan alejado. Esto lo asociamos a que
CM trató de adaptarse a los datos 4 y 5 que pueden ser
imprecisos. ✓

Considero que no se deberían tener esa devianza ni el
este resultado y que quizás podemos tener una mejor
aproximación si solo tomamos los primeros 3 mediciones para el
cálculo, si realmente confiamos en que estos son correctos.